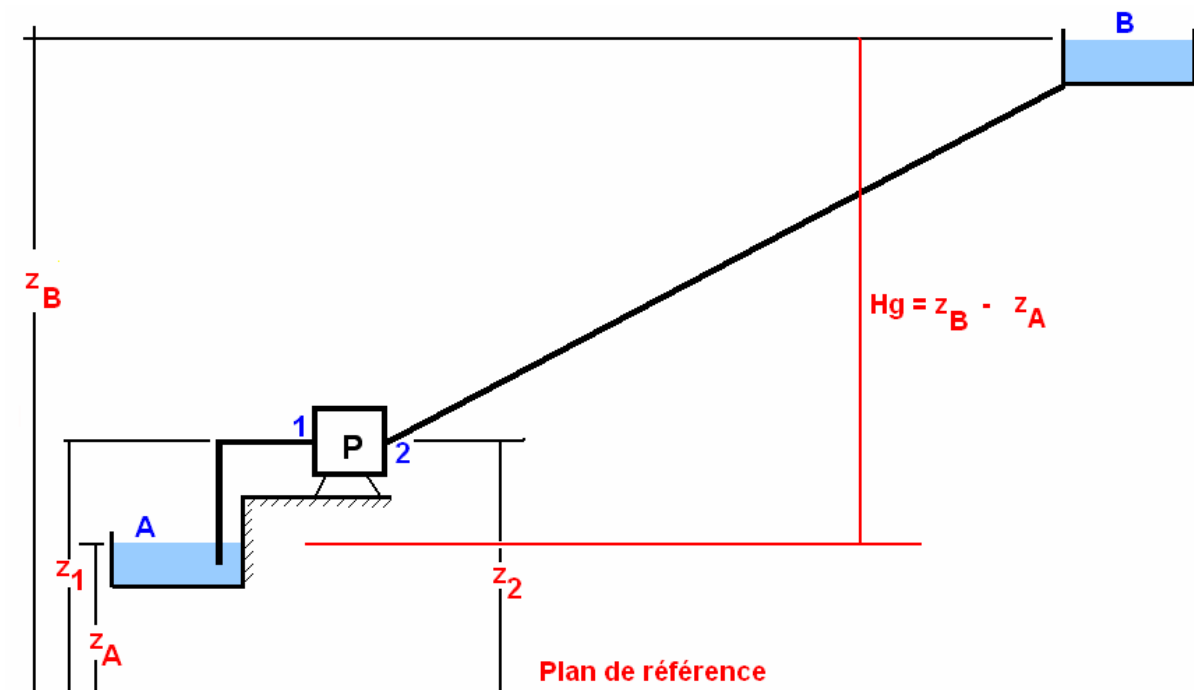
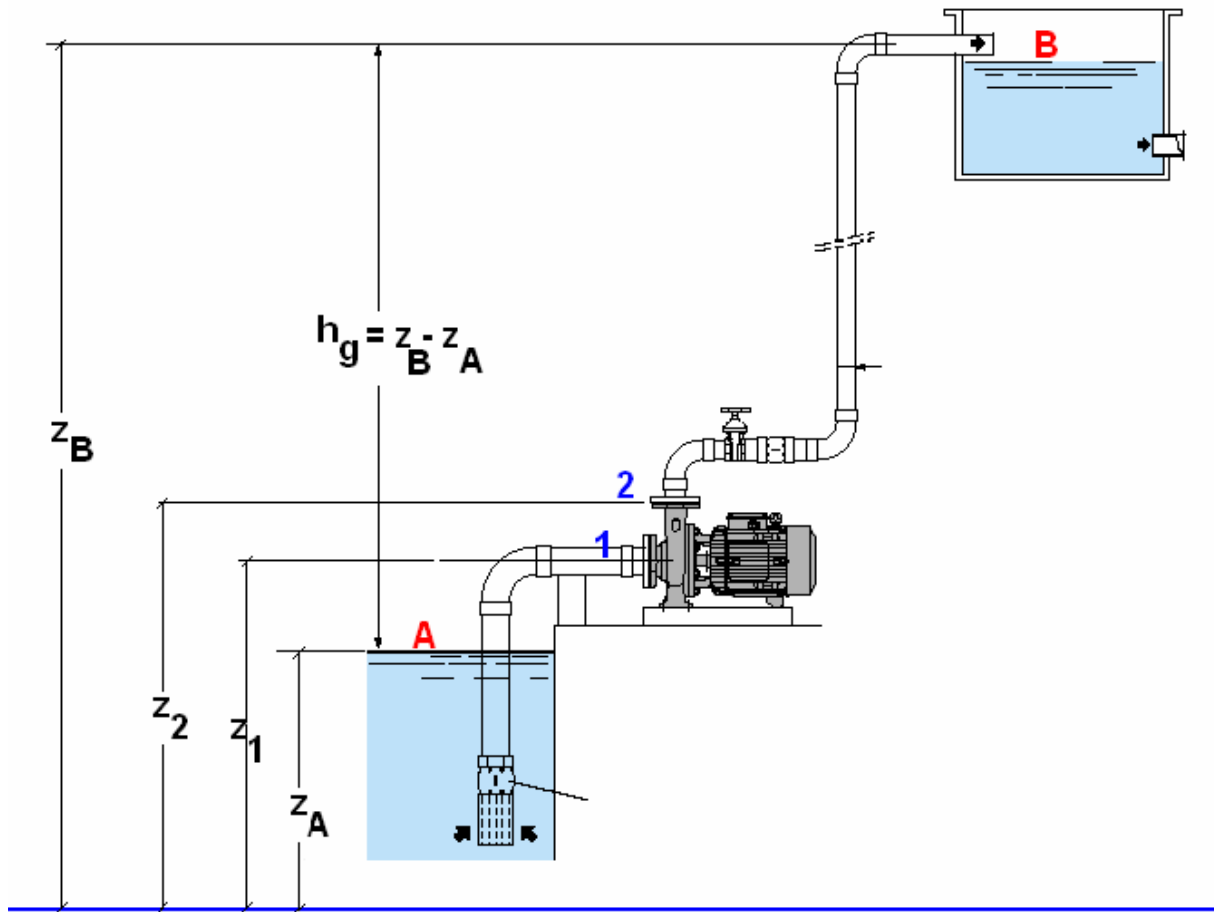


## Point de fonctionnement d'une pompe



**Détermination de H**      Application de Bernoulli entre :

1. A et entrée de la pompe (point 1)
2. Entrée et sortie de la pompe (Point 2)
3. Sortie de la pompe et B

$$\frac{P_{at}}{\rho \cdot g} + z_A + 0 = \frac{P_1}{\rho \cdot g} + z_1 + \frac{v_1^2}{2 \cdot g} + \Delta h_{asp} \quad (V_A = 0)$$

$$\frac{P_2}{\rho \cdot g} + z_2 + \frac{v_2^2}{2 \cdot g} = \frac{P_{at}}{\rho \cdot g} + z_B + 0 + \Delta h_{ref} \quad (V_B = 0)$$

Pertes de charge

La pompe fournit une hauteur H (énergie par unité de poids)

$$H = \left( \frac{P_2}{\rho \cdot g} + z_2 + \frac{v_2^2}{2 \cdot g} \right) - \left( \frac{P_1}{\rho \cdot g} + z_1 + \frac{v_1^2}{2 \cdot g} \right)$$

**On obtient alors :**

$$H = (z_B - z_A) + \Delta h_{asp} + \Delta h_{ref}$$

$$H = h_g + \Delta h_{asp} + \Delta h_{ref} = h_g + \Delta H$$

La pompe doit vaincre en plus de la hauteur géométrique, les pertes de charge linéaires et singulières (accessoires : vanne, clapet, coude, ...)

**Calcul des pertes de charge linéaires**

$$(\Delta H)_{lin} = \lambda \cdot \frac{L}{D} \cdot \frac{v^2}{2 \cdot g}$$

$\lambda$  : Coefficient de pertes de charge linéaires (Diagramme de Moody)

$$v = \frac{Q}{S} = \frac{4 \cdot Q}{\pi \cdot D^2}$$

$L$  : Longueur de la conduite

$$(\Delta H)_{lin} = K_1 \cdot Q^2$$

### Calcul des pertes de charge singulières

$$(\Delta H)_{\text{sing}} = k \cdot \frac{v^2}{2 \cdot g}$$

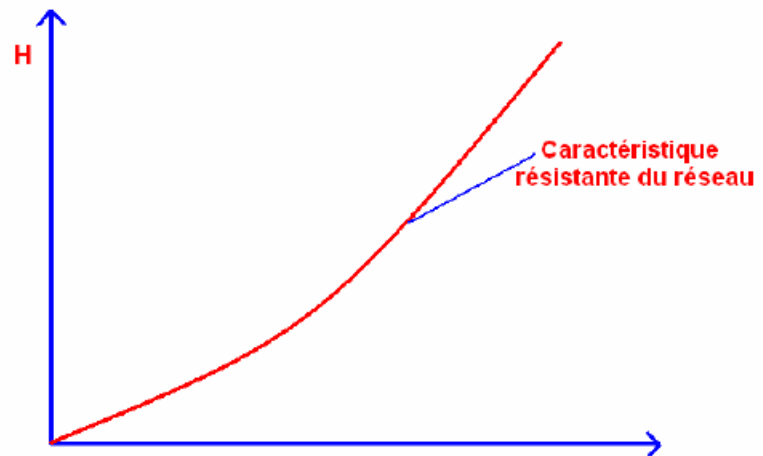
**k** : Coefficient de pertes de charge singulières (crépine, coude,...)

$$(\Delta H)_{\text{sing}} = K_2 \cdot Q^2$$

### Perte de charge totale

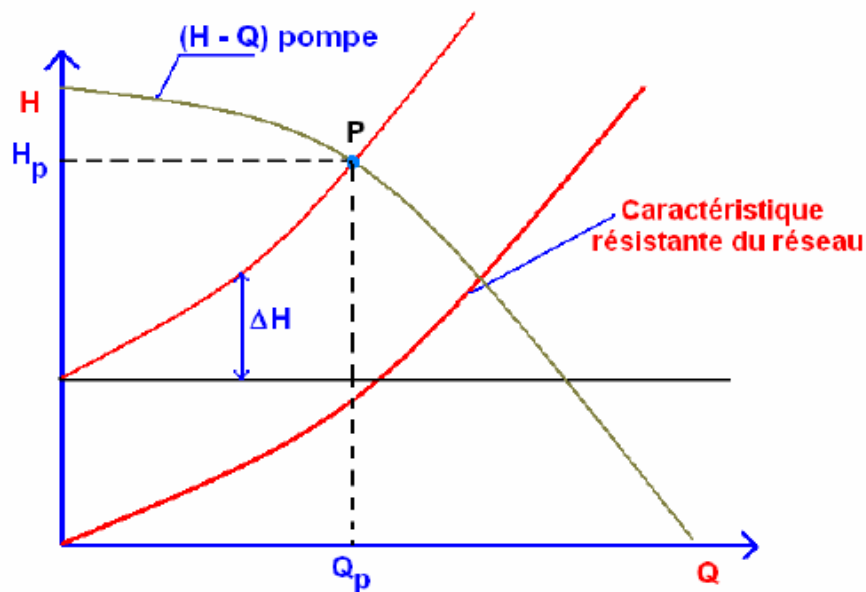
$$\Delta H = (\Delta H)_{\text{lin}} + (\Delta H)_{\text{sing}}$$

$$\Delta H = K \cdot Q^2$$



Pour la pompe on doit réaliser la condition suivante

$$H = h_g + \Delta H$$



*$P(Q_p, H_p)$  : Point de fonctionnement de la pompe*