

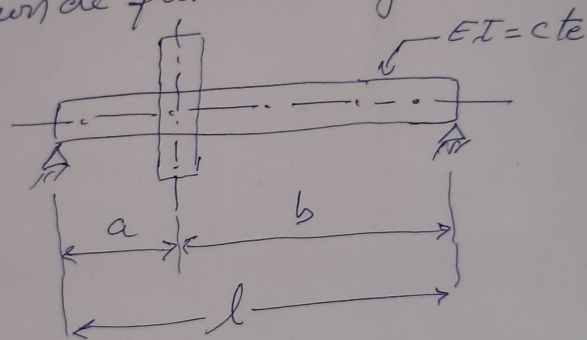
Suite de vibration mécanique (M1 constr. mec.)

Exemple 1.

Vibration latéral d'un arbre

Un arbre d'acier de section circulaire supporte un disque de diamètre relativement grande de faible épaisseur (voir figure).

En assimilant le disque à une masse ponctuelle m Calculer la fréquence d'oscillation propre de vibration de flexion du système.



vibration d'un arbre de machine

EI sont respectivement, le module d'élasticité et le moment d'inertie à la flexion.

par définition $P = k \delta$. ou δ est le déplacement et k la constante de raideur de l'arbre

P : le poids du disque.

Détermination du déplacement S causé par S

- Méthode des coupes
déformation des poutres fléchies
équation différentielle de la ligne élastique

$$M = -\frac{d^2y}{dx^2} EI$$

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow R_A + R_B - P = 0$$

$$\Rightarrow R_A + R_B = P$$

$$\Sigma M_B = 0 \Rightarrow -R_A \cdot l + P \cdot b = 0 \Rightarrow R_A = \frac{b}{l} P \text{ et } R_B = \frac{a}{l} P$$

$$\bullet \text{ } 0 \leq x < a \quad M - R_A \cdot x = 0 \Rightarrow M = \frac{b}{l} P x \text{ et } M = -EI \ddot{y}_1$$

$$\text{d'où : } EI \ddot{y}_1 = -\frac{b}{l} P x \Rightarrow EI \dot{y}_1 = -\frac{b}{2l} P x^2 + C_1$$

$$\text{et } EI y_1 = -\frac{b}{6l} P x^3 + C_1 x + D_1$$

- $a \leq x \leq l$

$$M - R_A \cdot x + p(x-a) = 0 \Rightarrow$$

$$M = -p(x-a) + \frac{b}{l} P x \Rightarrow EI \ddot{y}_2 = p(x-a) - \frac{b}{6l} P x$$

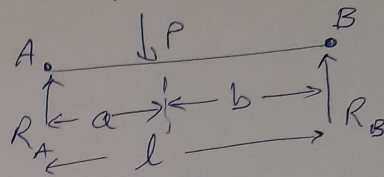
$$EI \dot{y}_2 = \frac{1}{2} p(x-a)^2 - \frac{b}{2l} P x^2 + C_2$$

$$EI y_2 = \frac{1}{6} p(x-a)^3 - \frac{b}{6l} P x^3 + C_2 x + D_2$$

Déterminé les ctes d'intégration

$$C_1, D_1, C_2, D_2.$$

(2)



• condition de continuité : en $x = a$

$$EI y_1' \Big|_{x=a} = EI y_2' \Big|_{x=a} \Rightarrow \frac{-b}{2l} p x^2 + c_1 \Big|_{x=a} = \frac{1}{2} p (x-a)^2 + c_2 \Big|_{x=a}$$

$$\text{d'où } c_1 = c_2 = C$$

$$EI y_1 \Big|_{x=a} = EI y_2 \Big|_{x=a} \Rightarrow \frac{1}{6} (x-a)^3 - \frac{b}{6l} p x^3 + Cx + D_1 \Big|_{x=a} = -\frac{1}{6l} p x^3 + Cx + D_1 \Big|_{x=a}$$

$\Rightarrow D_2 = D_1 = D$. il reste les ctes C et D .

• condition d'appui : $x = 0$ et $x = l$

$$EI y_2 \Big|_{x=0} = 0 = -\frac{1}{6l} p x^3 + Cx + D \Rightarrow D = 0$$

$$EI y_2 \Big|_{x=l} = 0 = \frac{1}{6} p (x-a)^3 - \frac{b}{6l} p x^3 + Cx \Big|_{x=l} = 0$$

$$\Rightarrow C = \frac{b}{6} pl - \frac{1}{6} p \frac{b^3}{l}$$

la fleche (déplacement) δ est obt. en $x = a$

$$EI \delta \Big|_{x=a} = EI y_2 \Big|_{x=a} = EI \delta = -\frac{1}{6l} x^3 + Cx \Big|_{x=a} = -\frac{1}{6l} p a^3 + a \left(\frac{b}{6} pl^2 - \frac{1}{6} \frac{b^3}{l} p \right)$$

$$\Rightarrow \delta = \frac{a^2 \cdot b^2}{3EI l} p$$

(3)

$$\text{or } P = k \cdot s \Rightarrow k = \frac{P}{s} = \frac{3lEI}{a^2 \cdot b^2}$$

puisque il s'agit d'oscillation libre :

$$\text{sous forme } m\ddot{x} + kx = 0 \Rightarrow \ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

$$\omega_0 = 2\pi\nu_0 \Rightarrow \nu_0 = \frac{1}{2\pi} \omega_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

A. N. :

$$L = 1 \text{ m}; a = 0,4 \text{ m}; b = 0,6 \text{ m}; D = 0,12 \text{ m}$$

$$m = 300 \text{ kg}; E = 2,1 \cdot 10^{11} \text{ N/m}^2; I = \frac{\pi D^4}{16}$$

après tout calcul la fréquence d'oscillation de l'arbre est $\nu_0 = 97 \text{ Hz}$.

Exemple 2.

L'extrémité supérieure d'un câble par lequel on descend uniformément un ascenseur de poids P à la vitesse v , s'est brusquement arrêté (voir fig.)

Déterminer la fréquence d'oscillation ν propre et la contrainte maximale pendant le mouvement ultérieur de l'ascenseur.

$$\text{Données: } P = 4,5 \text{ t}; k = 8,9 \text{ t/cm}$$

$$v = 0,9 \text{ m/s}; S_c = 16 \text{ cm}^2$$

(4)

à $t=0$ on a: $x=0$
 et $v_0 = 0,9 \text{ m/s}$.

Il s'agit d'oscillation libre:
 sous forme $m\ddot{x} + kx = 0$

$$\Rightarrow \ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

ou $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$; $m = \frac{P}{g}$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{g \cdot k}{P}} \Rightarrow \lambda_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g \cdot k}{P}}$$

la solution de l'équation diff.
 est $x(t) = C \sin(\omega_0 t + \varphi)$

$$\text{à } t=0 \Rightarrow x(0) = 0$$

$$\dot{x}(0) = C$$

donc $x(0) = C \cdot \varphi \Rightarrow C \neq 0$: amplitude
 et $\varphi = 0$: déphasage

$$\dot{x}(t) = C \omega_0 \cos \omega_0 t$$

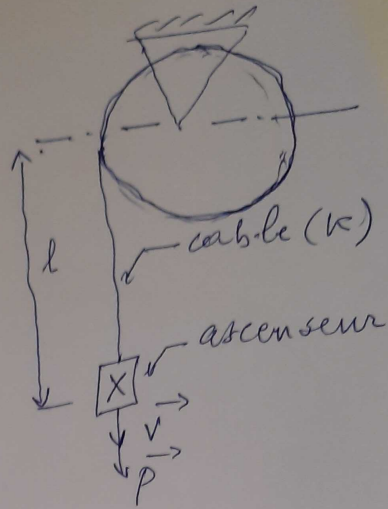
$$\dot{x}(0) = C \omega_0 = V \Rightarrow C = \frac{V}{\omega_0}$$

$$\text{d'où: } x(t) = \frac{V}{\omega_0} \sin \omega_0 t$$

$$\sigma = \frac{T}{S_c} = \frac{k x_{tot}}{S_c} ; x_{tot} = x_A + x_{st} = \frac{V}{\omega_0} + \frac{P}{k}$$

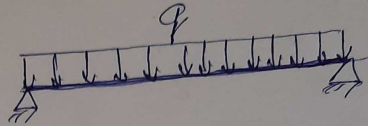
$$\sigma = \frac{k \cdot \frac{P}{k} + k \cdot \frac{V}{\omega_0}}{S_c} = \frac{P + k \cdot \frac{V}{\omega_0}}{S_c}$$

A.N. Données pour voir l'hypothèse.



Exemple 3

Soit une poutre uniformément chargée (q)
 Déterminez la fréquence d'oscillation
 celle-ci encastrée sur deux appuis comme l'indique la figure;



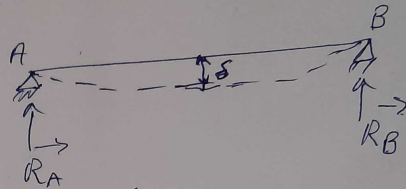
on a :

$$\sum F = 0 \Rightarrow R_A + R_B - q \cdot l = 0$$

$$\Rightarrow R_A + R_B - ql = 0$$

$$M_A = 0 \Rightarrow R_B \cdot l - q \cdot l \cdot \frac{l}{2} = 0$$

$$\Rightarrow R_B = q \frac{l}{2} \text{ de même pour } R_A = q \frac{l}{2}$$

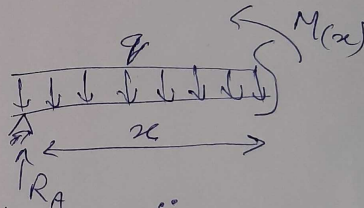


M : moment fléchissant
 méthode de coupe :

$0 < x < l$

$$M(x) - R_A \cdot x - q \cdot x \cdot \frac{x}{2} = 0$$

$$\Rightarrow M(x) = -q \frac{x^2}{2} + q \cdot \frac{l}{2} x \text{ et } M(x) = -EI y''$$



d'où $EI y'' = q \frac{x^2}{2} - q \frac{l}{2} x$

$$EI y' = q \frac{x^3}{6} - q \frac{l}{4} x^2 + C$$

$$EI y = q \cdot \frac{x^4}{24} - q \frac{l}{12} x^3 + Cx + D$$

Déterminons les ctes d'intégrations C et D

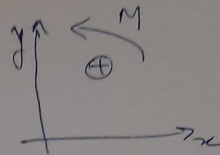
Condition d'appui

$$x=0 \rightarrow EI y|_{x=0} = 0 = D$$

$$x=l \Rightarrow EI y|_{x=l} = 0 = q \frac{l^4}{24} - \frac{l}{12} q \cdot l^3 + c l$$

$$\Rightarrow c = q \frac{l^3}{12} - q \frac{l^3}{24} \Rightarrow c = q \frac{l^3}{24}$$

$$\text{d'où: } EI y = q \frac{x^4}{24} - q \frac{l}{12} x^3 + q \frac{l^3}{24} x$$



La flèche s (déplacement) est en $x = \frac{l}{2}$

$$s = y = \frac{1}{EI} \left(q \cdot \frac{1}{24} \left(\frac{l}{2} \right)^4 - q \frac{l}{12} \left(\frac{l}{2} \right)^3 + q \frac{l^3}{24} \cdot \frac{l}{2} \right)$$

$$\Rightarrow s = \frac{5q \cdot l^4}{384 \cdot EI}$$

la constante de la poutre k est

$$k = \frac{P}{\delta} = \frac{q \cdot l}{s} \quad \text{car } P = \int_0^l q \cdot dx = q \cdot l$$

$$\text{et } M = \int_0^l q \cdot x \cdot dx = q \cdot \frac{x^2}{2} \Big|_0^l = q \frac{l^2}{2}$$

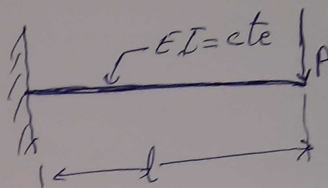
et la fréquence d'oscillation:

$$\nu_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}} = \frac{1}{2\pi} \left[\frac{5l^3 \cdot m}{384 \cdot EI} \right]^{1/2}$$

Exemple 4

Soit une poutre de rigidité EI , encastrée à une extrémité et chargée par un poids P à son extrémité libre.

Déterminer la fleche puis la fréquence d'oscillation.



on a:

$$0 \leq x \leq l$$

$$\sum \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow$$

$$\vec{R}_A + \vec{R}_B + \vec{P} = \vec{0}$$

$$0x: R_B = 0$$

$$0y: R_A - P = 0 \Rightarrow R_A = P$$

moment fléchissant:

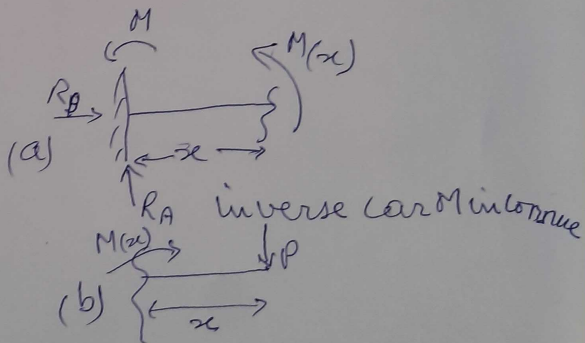
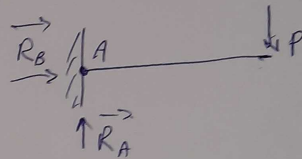
$$EI \ddot{y} = -M(x);$$

$$M(x) - R_A \cdot x + M = 0$$

M est inconnue pour (a)

pour (b) on a:

$$M(x) - Px = 0 \Rightarrow M(x) = P \cdot x$$



$$\text{d'où } M(x) = -EI \ddot{y}(x)$$

$$\Rightarrow EI \ddot{y} = -px \Rightarrow EI \dot{y} = -\frac{1}{2} p x^2 + C$$

$$EI y = -\frac{1}{6} p x^3 + Cx + D$$

Déterminons les constantes d'intégration C et D

conditions aux limites:

$$x=0 \text{ on a: } EI y|_{x=0} = -\frac{1}{6} p x^3 + Cx + D|_{x=0} = 0$$

$$\Rightarrow D = 0$$

la vitesse s'annule en $x=l$

$$EI \dot{y}|_{x=l} = 0 = -\frac{1}{2} p x^2 + C|_{x=l} = 0 \Rightarrow C = \frac{1}{2} p l^2$$

d'où:

$$EI y = -\frac{1}{6} p x^3 + \frac{1}{2} p l^2 x$$

la flèche δ est déterminée en $x=l$

$$EI \delta = -\frac{1}{6} p l^3 + \frac{1}{2} p l^2 \cdot l \Rightarrow \delta = \frac{p l^3}{3EI}$$

$$\text{or } k = \frac{P}{\delta} \Rightarrow k = \frac{P}{p l^3} \cdot 3EI \Rightarrow k = \frac{3EI}{l^3}$$

$$k = \omega_0^2 m = \frac{3EI}{l^3} \Rightarrow \omega_0 = \frac{1}{2\pi} \left[\frac{3EI}{m l^3} \right]^{1/2}$$

(9)